## Vias sternere con Open Street Map. Il progetto RSM ("Roman Street Map"): idee preliminari.

*Open Street Map* (<a href="http://www.openstreetmap.org/">http://www.openstreetmap.org/</a>) rappresenta una realtà ormai ampiamente affermata per quanto concerne la mappatura condivisa ed il libero utilizzo della cartografia stradale moderna.

L'idea che presentiamo nel nostro contributo consiste sostanzialmente nel replicare – con le dovute modifiche ed adattamenti – metodi, strutture e software di OSM al fine di mappare in maniera aperta e collaborativa la rete viaria di epoca romana, sia nello sviluppo delle sue arterie principali e più famose (via Appia, via Emilia, via Aurelia, etc.) sia nella ricostruzione della c.d. "viabilità minore".

Come per OSM, gli utenti potranno inserire nuovi percorsi ricostruiti sulla base delle fonti e della cartografia storica o "mappati" direttamente sul terreno mediante ricognizione con GPS; potranno modificare tracce già inserite da altri utenti correggendo o implementando porzioni di percorso e garantendo in tal modo un continuo controllo dei dati inseriti. Specifici marker posizionati in carta segnaleranno i punti di validazione, ossia quelle evidenze che motivano e giustificano quella particolare ricostruzione viaria (un toponimo significativo, i resti di una carreggiata romana, un miliare, etc.); ad essi sarà collegata un'apposita sezione in cui potranno essere più ampiamente esplicate le ragioni relative alla ricostruzione di uno specifico tracciato. Le vie potranno poi essere distinte per livelli a seconda della cronologia (età repubblicana, età imperiale, etc.), della funzione (via pubblica, via privata, via rustica, etc.) o sulla base della maggiore affidabilità storica nel caso di più varianti per il medesimo percorso. Le tracce, infine, potranno essere scaricate nel formato aperto .gpx ed utilizzate in GIS privati o in altri tipi di lavori topografici. Il tutto nel rispetto di una regolamentazione basata sull'impostazione di chiavi di accesso, sulla presenza di sistemi di valutazione scientifica dei dati inseriti e sull'uso di licenze Creative Commons (http://www.creativecommons.it/).

Roman Street Map rappresenta al momento un'idea allo stato embrionale. Il sistema è ancora in una fase del tutto preliminare di progettazione; di conseguenza il presente workshop costituisce un'ottima occasione per sviluppare l'idea accogliendo critiche, consigli ed adesioni di quanti siano interessati alla proposta.

Nello specifico, durante il convegno verranno presentate le linee generali del progetto, il sito in costruzione ed alcuni preliminari esempi finalizzati a dimostrare le potenzialità di RSM e l'integrazione con altri ben noti software liberi tra cui GRASS (<a href="http://grass.itc.it/">http://grass.itc.it/</a>) e PostGIS (<a href="http://grass.